

# CLOO



---

Ph. Dugerdil

15.06.2004

# Diagramme d'états-transitions



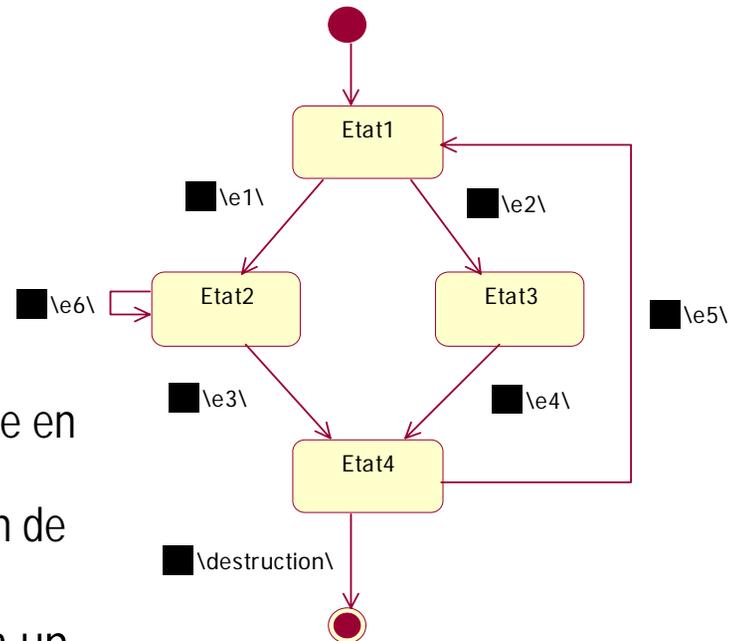
---

StateCharts diagrams



# Graphe d'états-transitions

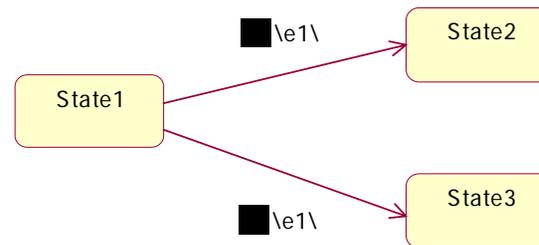
- Modèle formel: machines d'états finis
- Représentation: graphe orienté
  - Nœuds = états
  - Arcs = transitions
- Deux pseudo-états supplémentaires:
  - – Début: pointe le premier état de la machine
  - – Fin: indique que le système arrête de prendre en compte les événements. (Fin de sa responsabilité, mise hors service, destruction de la machine,...).
- Transition: conditions de passage d'un état à un autre.
  - Saufs cas exceptionnels, toute transition possède un label indiquant les conditions de franchissement (événement, condition logique).





# Machine déterministe

- Une machine d'états finis est dite:
  - Déterministe : étant donné un état et un événement, l'état suivant est unique.
  - Non-déterministe : étant donné un état et un événement, il y a plusieurs états suivants équiprobables.
    - Graphiquement:





# Exercice – poste TV

---

- Modéliser sous forme d'un graphe d'états l'enclenchement d'un poste de TV avec le bouton de secteur et la mise en marche sur la télécommande.
- 2 Evènements:
  - Bouton secteur appuyé
  - Bouton télécommande (0/1) appuyé.



# Usage

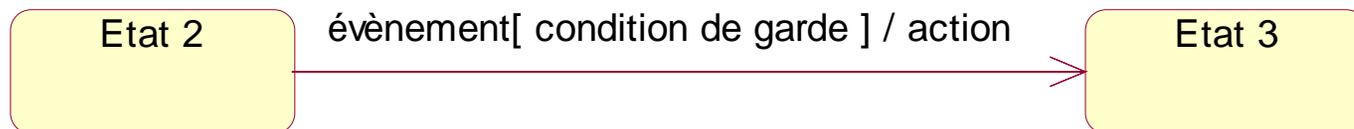
---

- Un graphe d'état-transitions s'utilise pour modéliser le comportement des objets complexes.
- Un graphe d'état-transitions s'applique
  - A un objet d'une classe donnée
  - A un sous-système ou composant
- Un graphe d'états-transition ne décrit pas l'interaction entre plusieurs objets mais le comportement d'un objet quand il communique avec son entourage.



# Transitions UML

- Les transitions sont effectuées lors de l'arrivée d'un événement. La réaction dépend:
  - De l'état de départ
  - De l'événement
  - De conditions logiques supplémentaires éventuelles





# Evènement

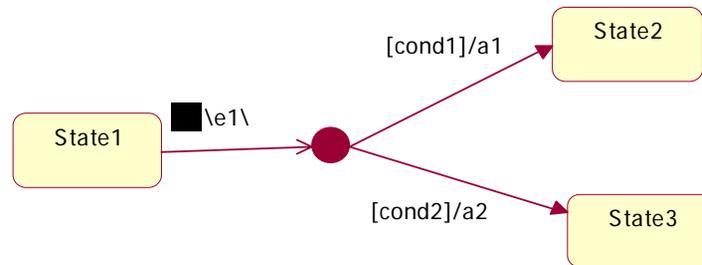
---

1. Réception d'un signal (communication asynchrone)
  - Syntaxe: nom du signal + paramètres

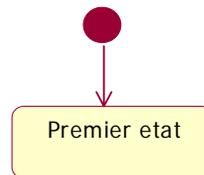
ou réception d'un message (communication synchrone) envoyé par un autre objet

  - Syntaxe: signature du message
  
2. Passage du temps depuis l'entrée dans l'état
  - Syntaxe: **after**(expression temporelle d'une durée)
  - Exemple: after(10 sec.)
  
3. Réalisation d'une conditions booléenne
  - Syntaxe: **when** (condition booléenne)
  - Exemple: when(compteur = 30)

# Notations

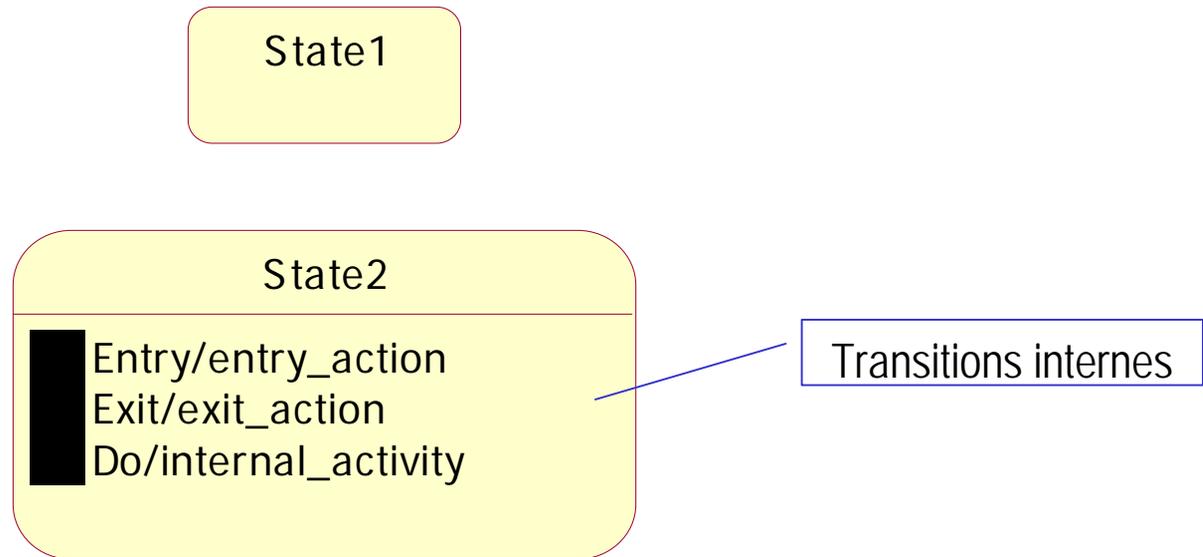


● Peut être remplacé par ◇





# Etat UML: notation



Expression des autres transitions internes :

*event-name* '(' *comma-separated-parameter-list* ')' '[' *guard-condition* ] '/' *action-expression*



# Transitions propres et internes

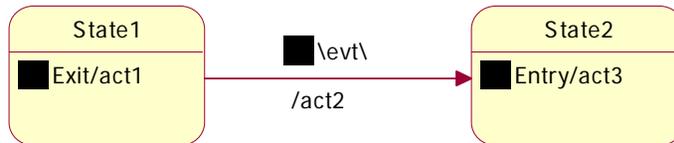
---

- Transitions propres
  - représentent une sortie de l'état puis une ré-entrée
    - Les actions de sortie et d'entrée sont réexécutées
    - L'activité interne est interrompue.
- Transitions internes
  - ne provoquent pas de sortie de l'état
    - Pas d'exécution des actions de sortie et d'entrée
    - Pas d'interruption de l'activité interne
- Activité
  - Opération ou tâche s'exécutant sur une certaine durée
    - Activité exécutée tant que l'objet est dans l'état
    - Activité exécutée jusqu'à sa terminaison (calcul par exemple). Possibilité d'événement « fin de calcul »

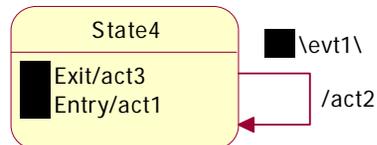


# Ordre des actions

- Bien que les actions, ainsi que les transitions soient instantanées, il y a un ordre implicite.
  - Exit action de l'état source
  - Action de la transition
  - Entry action de l'état cible



Si evt est lancé dans State1, l'ordre des actions est : act1, act2, act3

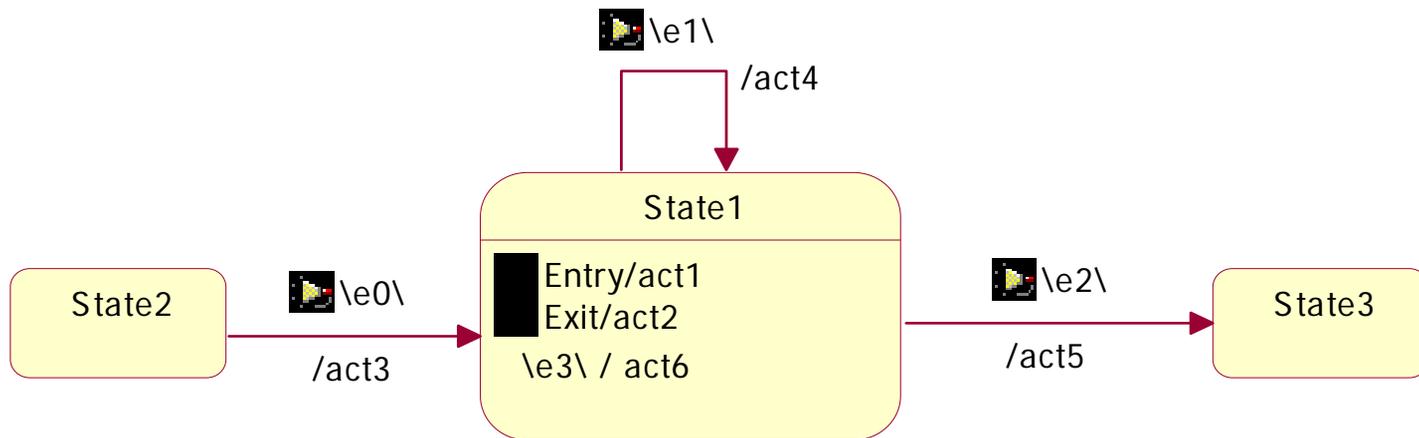


Si evt1 est lancé dans State4, l'ordre des actions est : act3, act2, act1

NB: si la transition propre était interne, on n'aurait eu qu'une exécution de act2



# Exemple

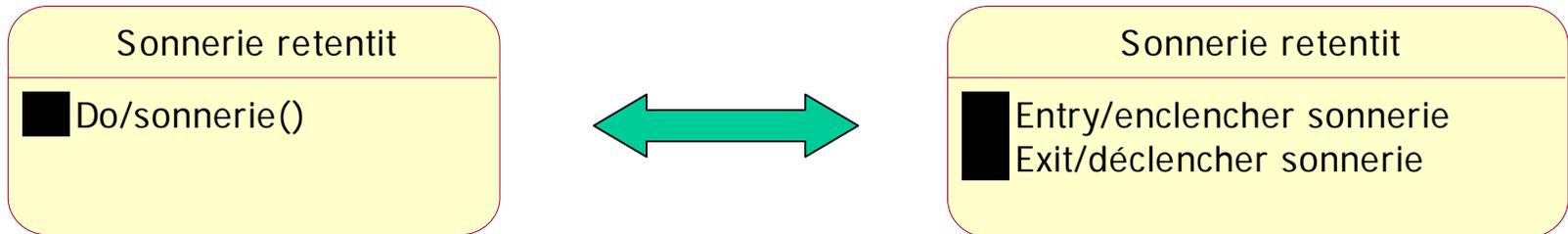


Quelles sont les actions exécutées lors de la réception des évènements suivants (à partir de State2): e0, e1, e3, e2 ?



# Activité ou actions

- Quand l'activité peut être enclenchée et arrêtée par une action, on remplace parfois cette activité par une paire d'actions.





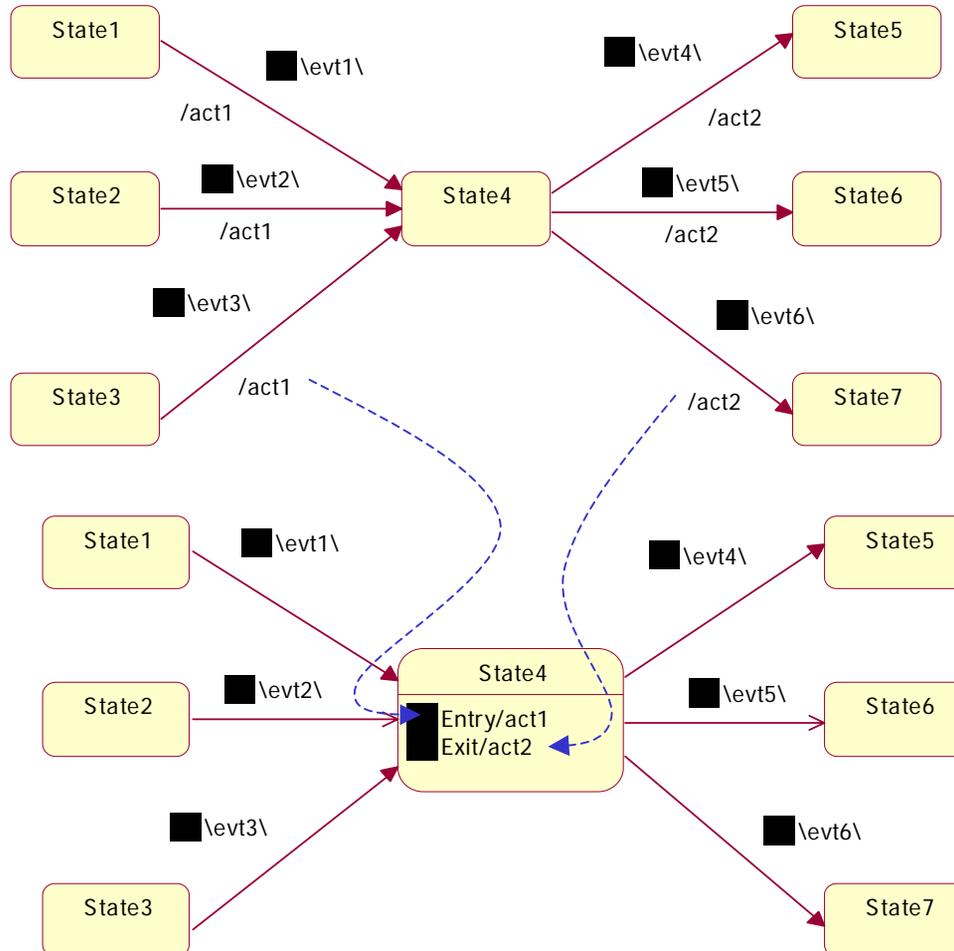
# Exercice - compteur

---

- Modéliser par un graphe d'états un objet représentant un compteur
  - Au départ, le compteur vaut 0
  - La méthode `add()` incrémente le compteur
  - Quand le compteur atteint 20, l'objet fait retentir une sonnerie en exécutant la méthode `sonnerie()`.
  - L'exécution de `add()` ne modifie rien dès que la sonnerie retentit
  - La méthode `reset()` fait repasser le compteur à 0.



# Placement des actions





# Exercice – numéro de téléphone

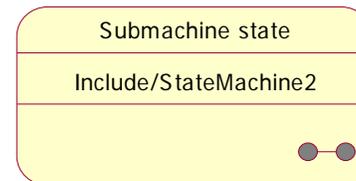
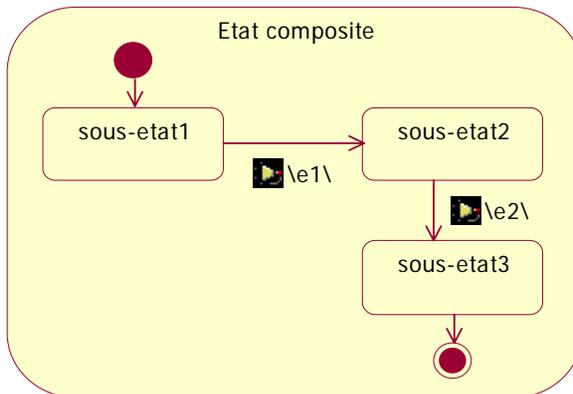
---

- Etablir le diagramme d'état d'un objet représentant la validation d'un numéro de téléphone national ou international:
  - Un numéro national doit être  $0xn$  suivi de 7 chiffres, avec  $x$  différent de 0 et  $n =$  chiffre de 0 à 9.
  - Un numéro international doit être  $00 xn ym$  suivi de 7 chiffres, avec  $x,y$  différents de 0 et  $n,m =$  chiffres de 0 à 9.
  - Si l'utilisateur n'entre pas un chiffre pendant une durée donnée, le système se met en timeout.
  - L'événement est constitué de l'unique méthode  $digit(n)$  avec  $n =$  chiffre de 0 à 9.



# Etats composites

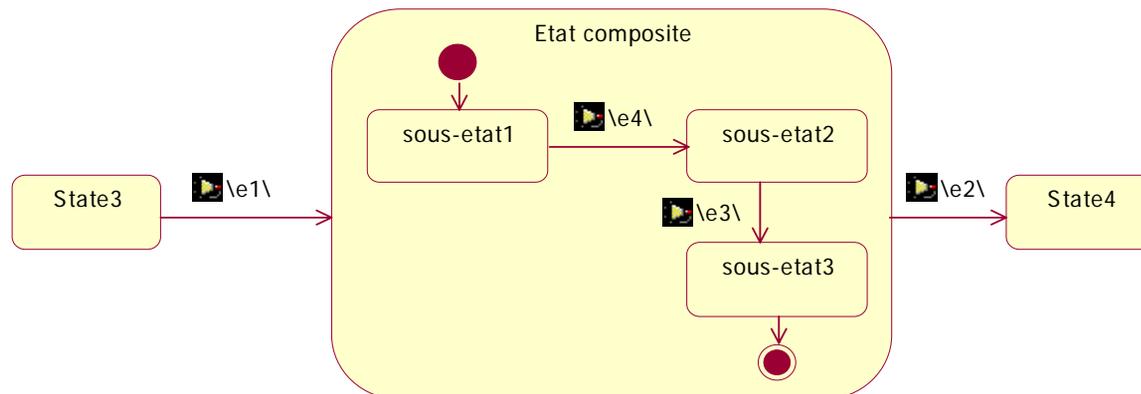
- Représentent une machine d'état « interne » à un état
  - Utilisation: description des machines d'états complexes sous forme hiérarchiques
  - Si la sous-machine est trop volumineuse: état de sous-machine (submachine state) qui référence le diagramme de la sous-machine (Include)





# Transition de/vers un état composite

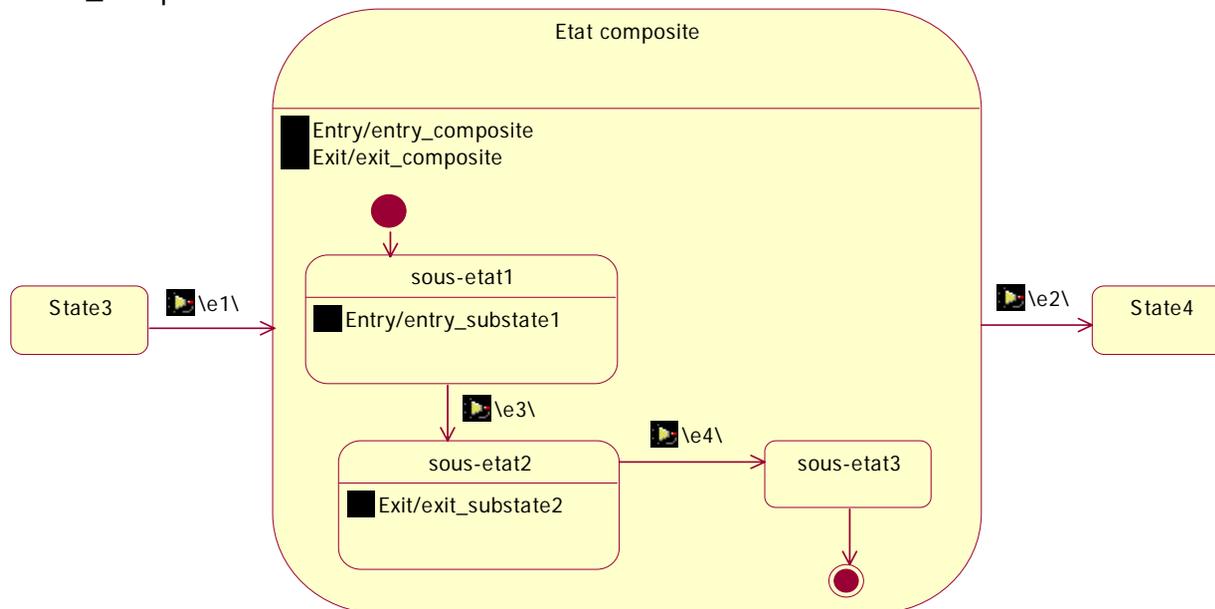
- Transaction entrante: transition vers le pseudo-état initial de la sous-machine
  - ou le dernier état actif (voir le point « historique »).
- Transaction sortante: force la sortie de la sous-machine. Equivalent à la transition depuis l'état courant de la sous-machine.
- Exemple:
  - L'événement e1 dans l'état State3 est une transition vers le sous-état1
  - L'événement e2 dans l'état composite, force la transition vers l'état State4, quelque soit le sous-état courant





# Etat composite et actions

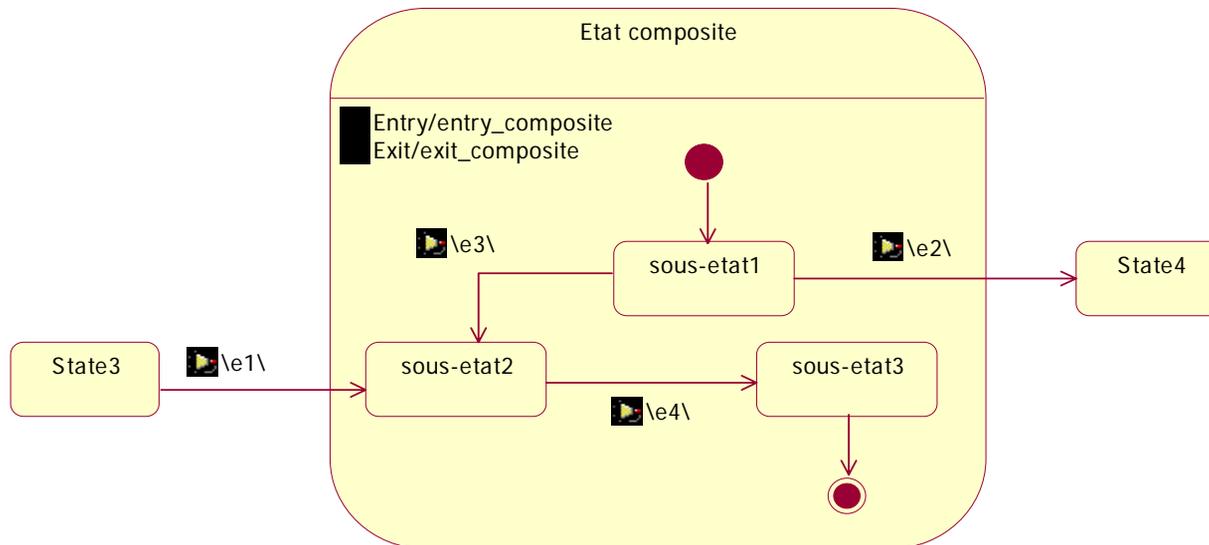
- Lors des transitions de/vers une sous-machine d'état
  - Les actions d'entrée sont exécutées de l'état le plus général vers le plus détaillé (haut en bas)
  - Les actions de sortie sont exécutées de l'état le plus détaillé vers l'état le plus général (de bas en haut)
- Exemple:
  - En entrée dans l'état composite, on exécute entry\_composite puis entry\_substate1
  - En sortie de l'état composite, si on se trouve dans le sous-etats, on exécute exit\_substate2 puis exit\_composite





# Transition de/vers un sous-etats

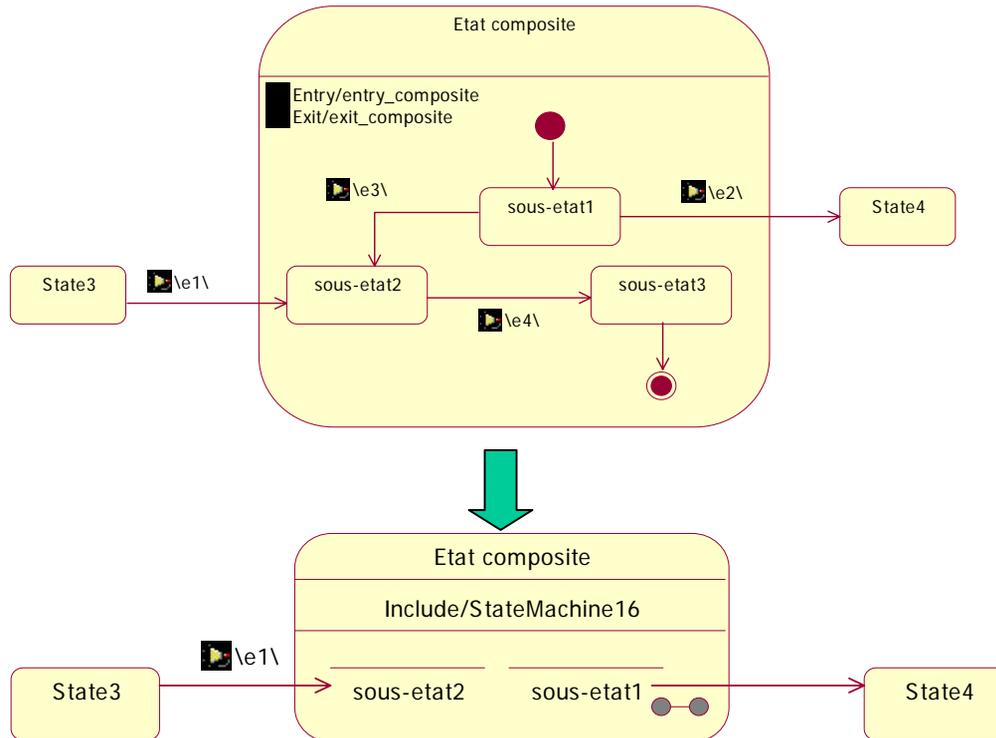
- Les transitions peuvent pointer un sous-état spécifique, ou sortir depuis un sous-état spécifique.
- Exemple
  - Dans State3 si e1 est reçu, on passe au sous-etats 2 de l'état composite
  - Dans sous-etats1 si e2 est reçu, on passe à l'état State4.



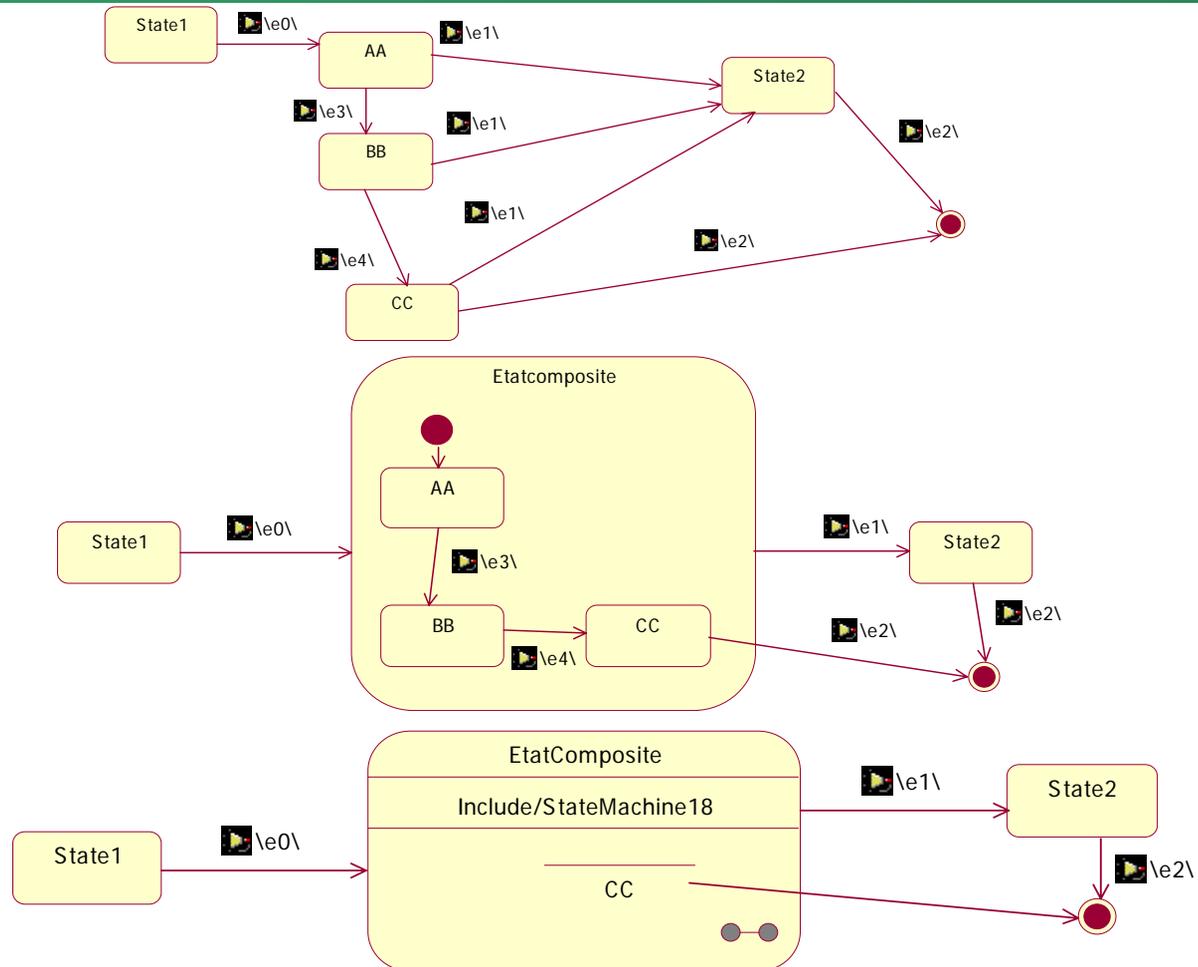


# Proxy de sous-état

- Lorsqu'une transition va de/vers un sous-état mais qu'on ne veut pas représenter la sous-machine, il est possible d'indiquer un « proxy » pour le sous-état.

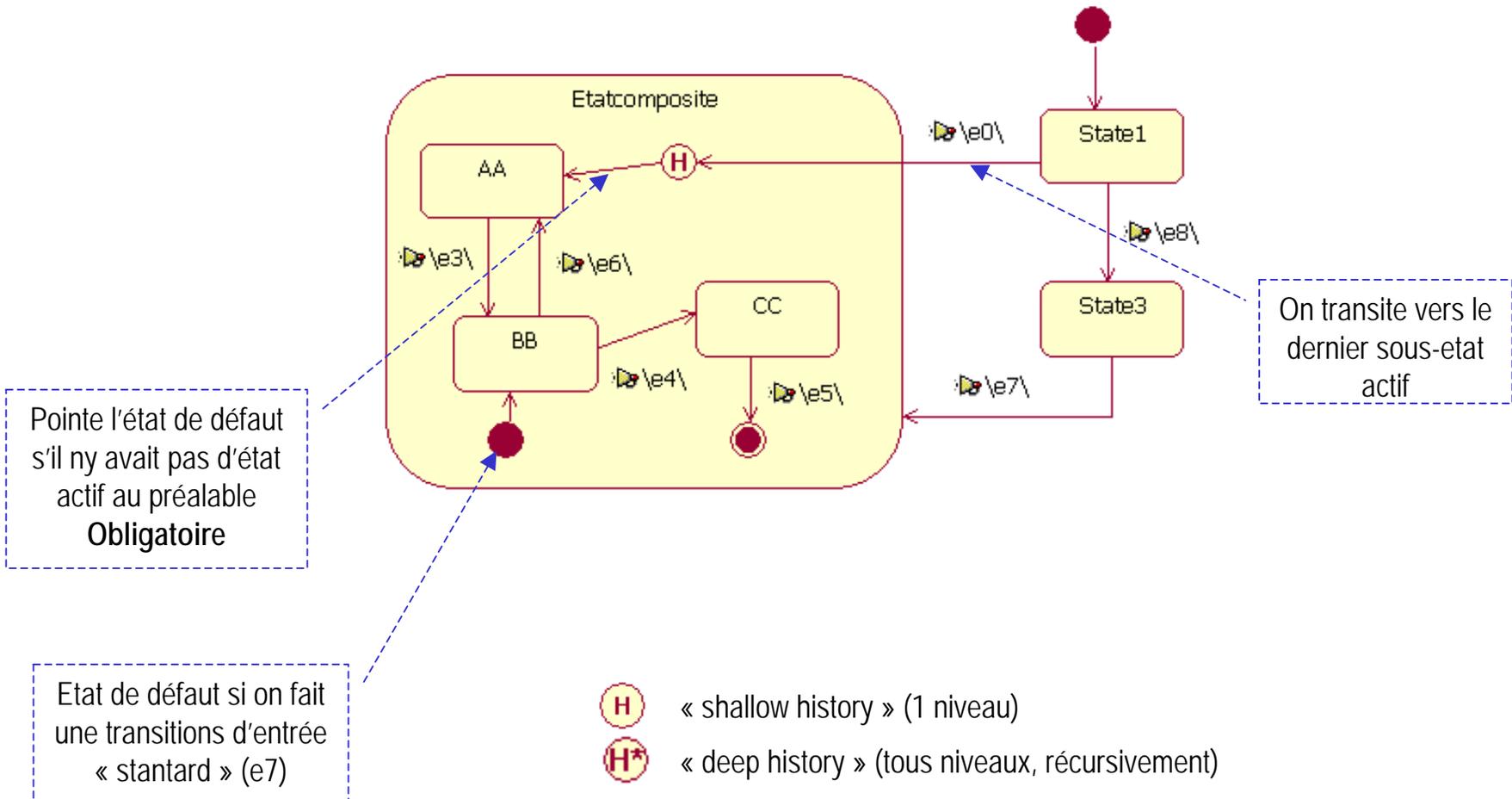


# Transformation et factorisation d'états





# Pseudo-état « history »





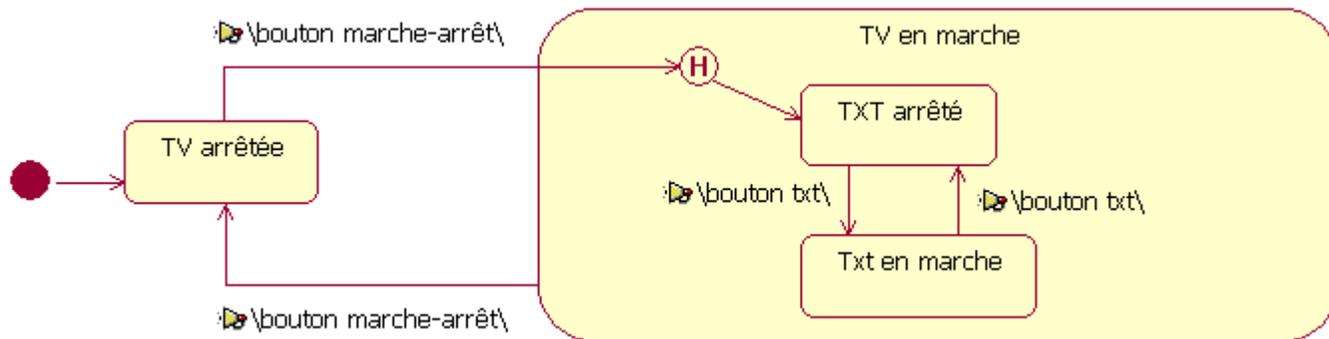
# Exemple

---

- Simuler par une machine d'état l'affichage de sous-titres télétexte sur un téléviseur. La mise en marche de la TV sélectionne le mode TXT le plus récent.
- Evènements:
  - Bouton marche/arrêt sur la télécommande
  - Bouton txt sur la télécommande.



# Solution





# Exercice – radio-reveil

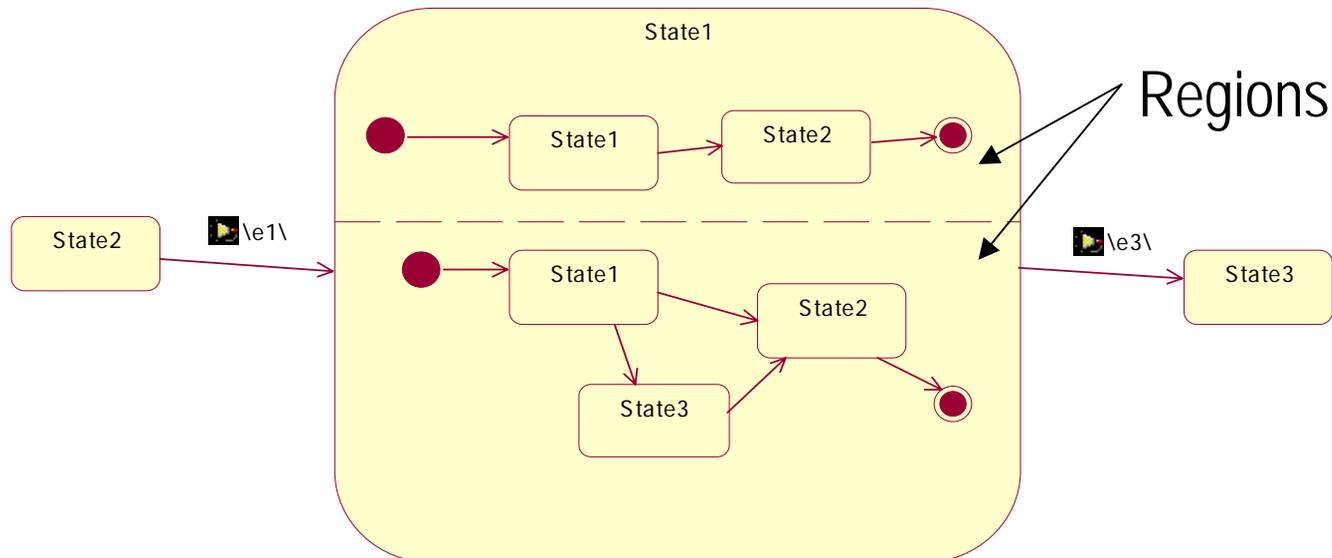
---

- Modéliser un radio réveil simple avec les fonctions suivantes:
- Si l'alarme est en marche et la radio éteinte, alors la radio s'allume au moment où l'heure de l'alarme est atteinte
- Si on appuie sur marche/arrêt alors que la radio est marche, elle s'arrête.
- Si on appuie sur marche/arrêt alors que la radio est éteinte, elle se met en marche.
- Si l'alarme est déclenchée, alors la radio ne s'allume plus avec l'heure présélectionnée.
- La mise en marche et arrêt de l'alarme ne peut se faire que lorsque la radio est éteinte
  
- Evènements
  - Radio marche-arrêt
  - Alarme marche-arrêt

# Etats composites à sous-machines concurrentes



- Un état composite peut comprendre plusieurs sous-machines concurrentes. Chaque machine est définie dans une « région ».
- Une transition vers l'état composite (exple: e1) représente une transition vers l'état initial de chaque sous-machine concurrente.
- Une transition sortant de l'état composite (exple: e3) représente un arrêt des sous-machiens concurrentes et une sortie de l'état composite.

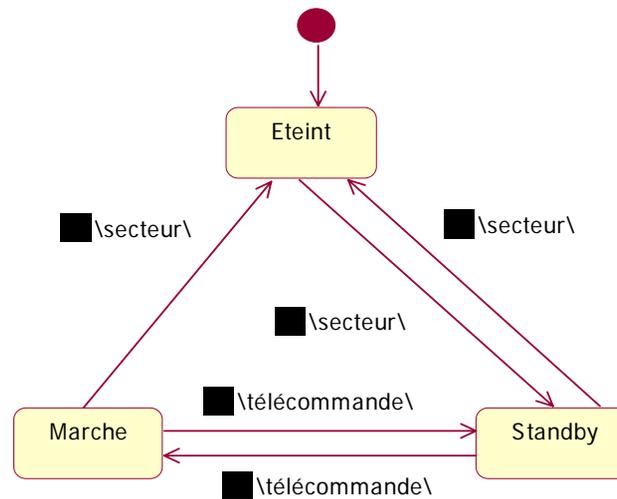


# State graphs - solutions



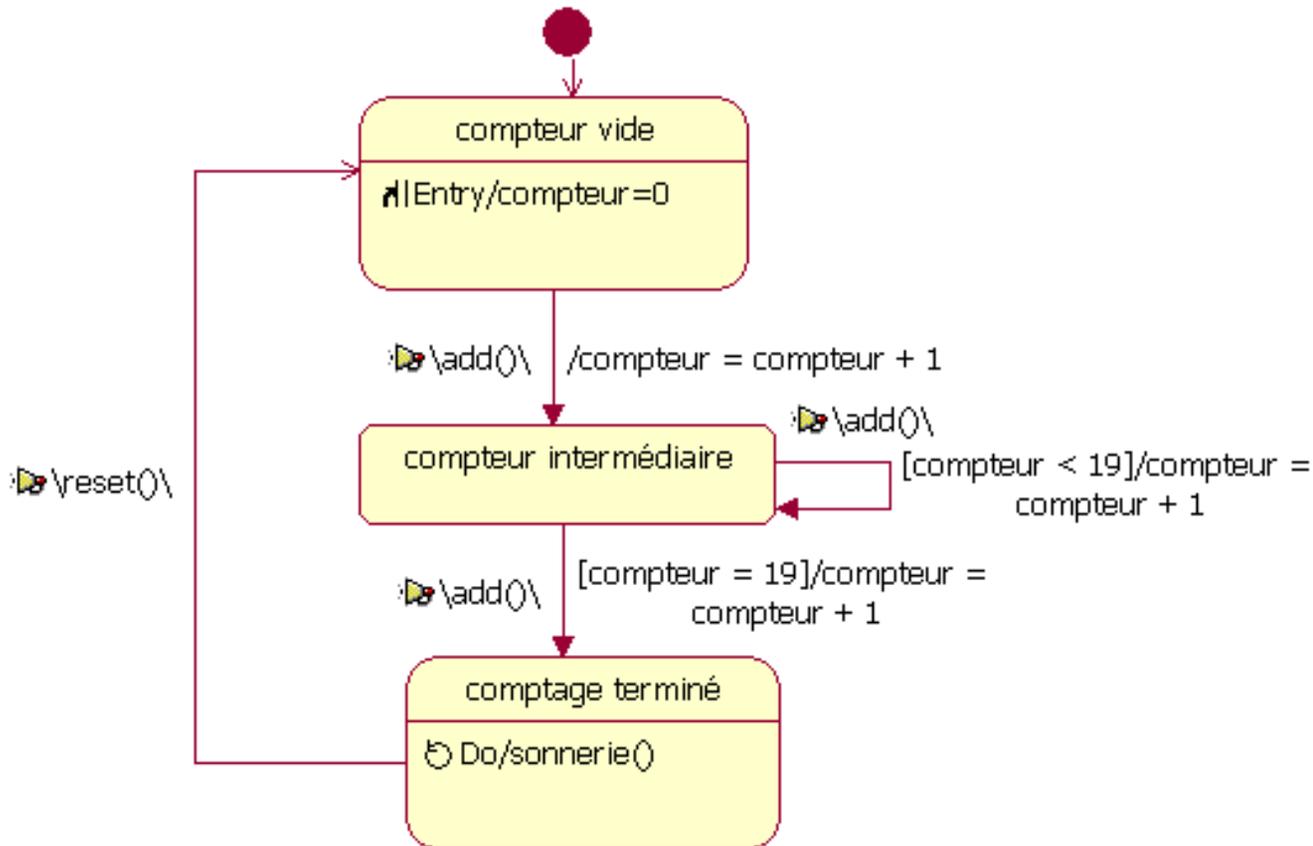


# Poste TV



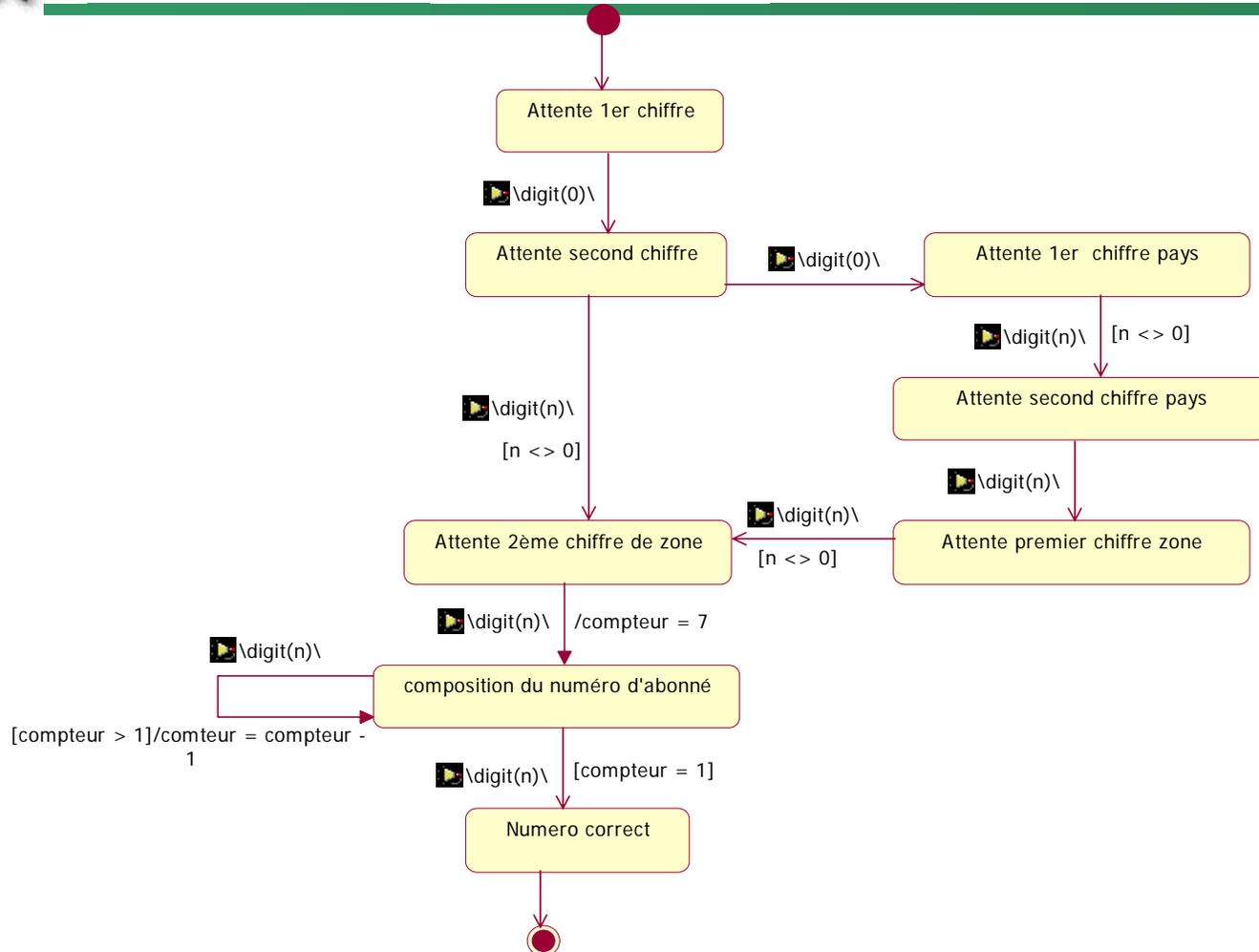
NB:     Secteur = bouton secteur appuyé  
          Télécommande = bouton télécommande appuyé

# Compteur



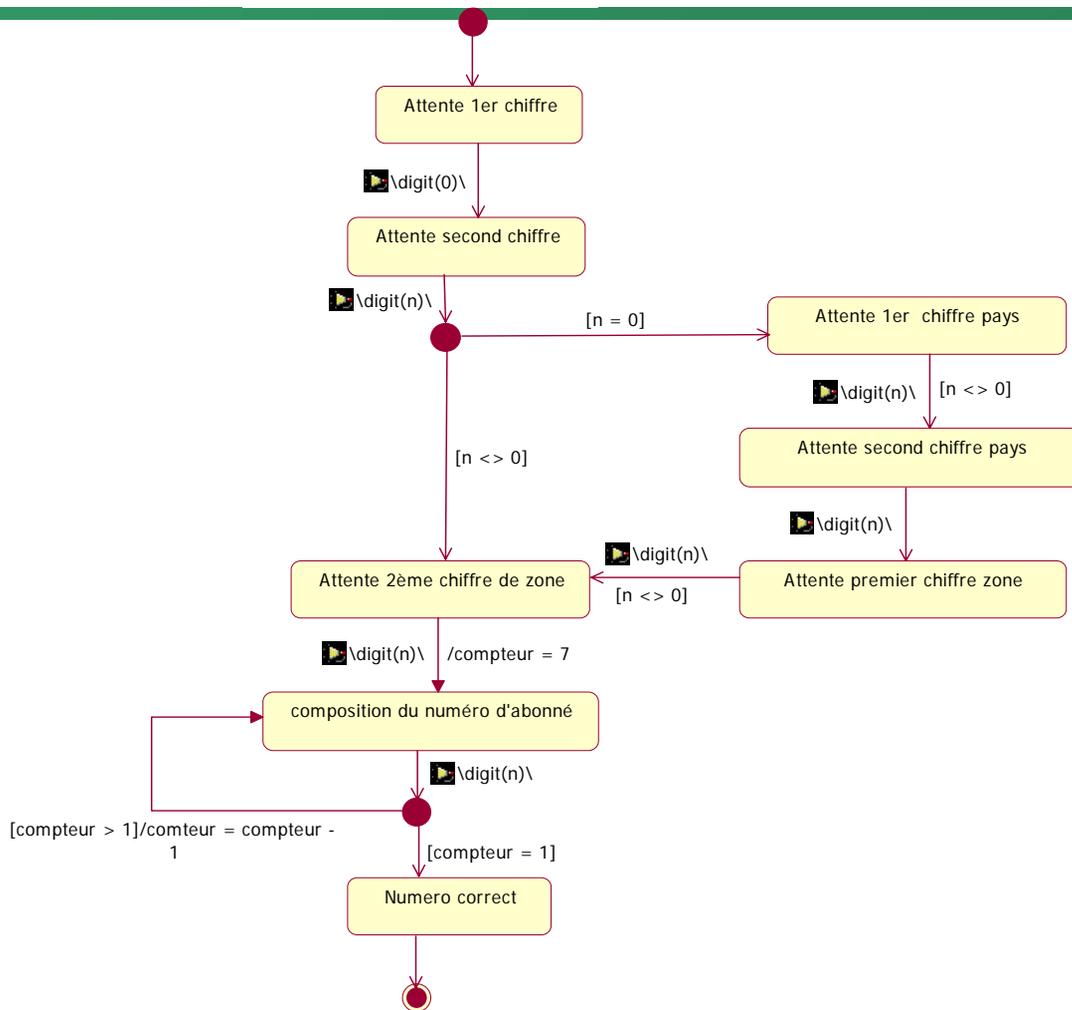


# Validation numéro téléphone I



# Validation numéro téléphone

## représentation alternative



# Radio-reveil

